

ESEMPI.

- $y = \varphi(a, b, c) = a + b + c$.

$$\epsilon_y = \frac{a}{a+b+c}\epsilon_a + \frac{b}{a+b+c}\epsilon_b + \frac{c}{a+b+c}\epsilon_c$$

$$I_{cond} = \left| \frac{a}{a+b+c} \right| + \left| \frac{b}{a+b+c} \right| + \left| \frac{c}{a+b+c} \right|$$

Il problema è ben condizionato se a, b, c sono di segno concorde.

- $y = \varphi(a, b) = a^2 - b^2$.

$$\epsilon_y = \frac{2a^2}{a^2 - b^2}\epsilon_a - \frac{2b^2}{a^2 - b^2}\epsilon_b$$

$$I_{cond} = \frac{2a^2}{|a^2 - b^2|} + \frac{2b^2}{|a^2 - b^2|}$$

Il problema è mal condizionato se $a^2 \simeq b^2$.

Caso delle operazioni elementari

$$\epsilon_{x \pm y} = \frac{x}{x \pm y} \epsilon_x \pm \frac{y}{x \pm y} \epsilon_y$$

$$\epsilon_{xy} = \epsilon_x + \epsilon_y$$

$$\epsilon_{x/y} = \epsilon_x - \epsilon_y$$

$$\epsilon_{\sqrt{x}} = \frac{1}{2} \epsilon_x$$

$$\epsilon_{x^\alpha} = \alpha \epsilon_x$$

Moltiplicazione, divisione, estrazione di radice e potenza, con $|\alpha|$ piccolo, sono ben condizionate. Per l'operazione $x - y$, con $x \simeq y$, si verifica il **fenomeno di cancellazione**.

ESERCIZI.

1. $\varphi(x) = x - 1$; $I_{cond} = |\frac{x}{x-1}|$.

Mal condizionamento per $x \simeq 1$.

2. $\varphi(x) = e^x$; $I_{cond} = |x|$.

Mal condizionamento per $|x| \gg 1$ e buon condizionamento per $|x| \ll 1$.

3. $\varphi(x) = \ln(|x|)$; $I_{cond} = |\frac{1}{\ln|x|}|$.

Mal condizionato per $x \simeq 1$.

4. $\varphi(x) = \sin(x)$; $I_{cond} = |x \cot(x)|$.

Mal condizionamento per $|x| \simeq n\pi$ e $|x| \gg 1$, ben condizionamento per $|x| \simeq (n - 1/2)\pi$.

5. $\sqrt{(x^2 + 1)} - |x|$; $I_{cond} = |\frac{x}{\sqrt{(x^2+1)}}|$.

Sempre buon condizionamento.

Errori inerenti e di arrotondamento

Si considerano sia gli errori inerenti che quelli dovuti all'aritmetica finita.

ESEMPIO. $\varphi(a, b) = a^2 - b^2$. Si assume:

$$\begin{aligned}\tilde{a} &= a(1 + \epsilon_a) \\ \tilde{b} &= b(1 + \epsilon_b)\end{aligned}$$

- ALGORITMO 1.

$$\begin{aligned}fl(\tilde{a}^2 - \tilde{b}^2) &= (\tilde{a}^2(1 + \epsilon_1) - \tilde{b}^2(1 + \epsilon_2))(1 + \epsilon_3) \\ &\simeq \tilde{a}^2 - \tilde{b}^2 + \tilde{a}^2\epsilon_1 - \tilde{b}^2\epsilon_2 + (\tilde{a}^2 - \tilde{b}^2)\epsilon_3 \\ &= a^2(1 + \epsilon_a)^2 - b^2(1 + \epsilon_b)^2 + \\ &\quad + a^2(1 + \epsilon_a)^2\epsilon_1 - b^2(1 + \epsilon_b)^2\epsilon_2 + \\ &\quad + (a^2(1 + \epsilon_a)^2 - b^2(1 + \epsilon_b)^2)\epsilon_3 \\ &\simeq a^2 - b^2 + 2a^2\epsilon_a - 2b^2\epsilon_b + a^2\epsilon_1 - b^2\epsilon_2 + \\ &\quad + (a^2 - b^2)\epsilon_3\end{aligned}$$

tralasciando, in un'analisi del I ordine, $\epsilon_a^2, \epsilon_b^2, \epsilon_a\epsilon_3, \dots$

$$\begin{aligned}\frac{fl(\tilde{a}^2 - \tilde{b}^2) - (a^2 - b^2)}{a^2 - b^2} &\simeq \frac{2a^2}{a^2 - b^2}\epsilon_a - \frac{2b^2}{a^2 - b^2}\epsilon_b + \\ &\quad + \frac{a^2}{a^2 - b^2}\epsilon_1 - \frac{b^2}{a^2 - b^2}\epsilon_2 + \epsilon_3\end{aligned}$$

L'errore globale è dato da:

- errore dovuto ai dati iniziali:

$$I_{cond} = \frac{2a^2}{|a^2 - b^2|} + \frac{2b^2}{|a^2 - b^2|}$$

- errore dovuto all'aritmetica finita:

$$I_{alg1} = \frac{a^2}{|a^2 - b^2|} + \frac{b^2}{|a^2 - b^2|} + 1$$

- ALGORITMO 2.

$$\begin{aligned} fl(\tilde{a}^2 - \tilde{b}^2) &= (\tilde{a} + \tilde{b})(\tilde{a} - \tilde{b})(1 + \epsilon_4)(1 + \epsilon_5)(1 + \epsilon_6) \\ &\simeq (\tilde{a}(1 + \epsilon_a) + \tilde{b}(1 + \epsilon_b))(\tilde{a}(1 + \epsilon_a) - \tilde{b}(1 + \epsilon_b)) \cdot (1 + \epsilon_4 + \epsilon_5 + \epsilon_6) \\ &\simeq a^2 - b^2 + 2a^2\epsilon_a - 2b^2\epsilon_b + (a^2 - b^2)(\epsilon_4 + \epsilon_5 + \epsilon_6) \end{aligned}$$

trascurando, in un'analisi del I ordine, $\epsilon_a^2, \epsilon_b^2, \epsilon_a\epsilon_4, \dots$

$$\begin{aligned} \frac{fl(\tilde{a}^2 - \tilde{b}^2) - (a^2 - b^2)}{a^2 - b^2} &\simeq \frac{2a^2}{a^2 - b^2}\epsilon_a - \frac{2b^2}{a^2 - b^2}\epsilon_b + \\ &\quad + \epsilon_4 + \epsilon_5 + \epsilon_6 \end{aligned}$$

L'errore globale è dato da:

- errore dovuto ai dati iniziali:

$$I_{cond} = \frac{2a^2}{|a^2 - b^2|} + \frac{2b^2}{|a^2 - b^2|}$$

- errore dovuto all'aritmetica finita:

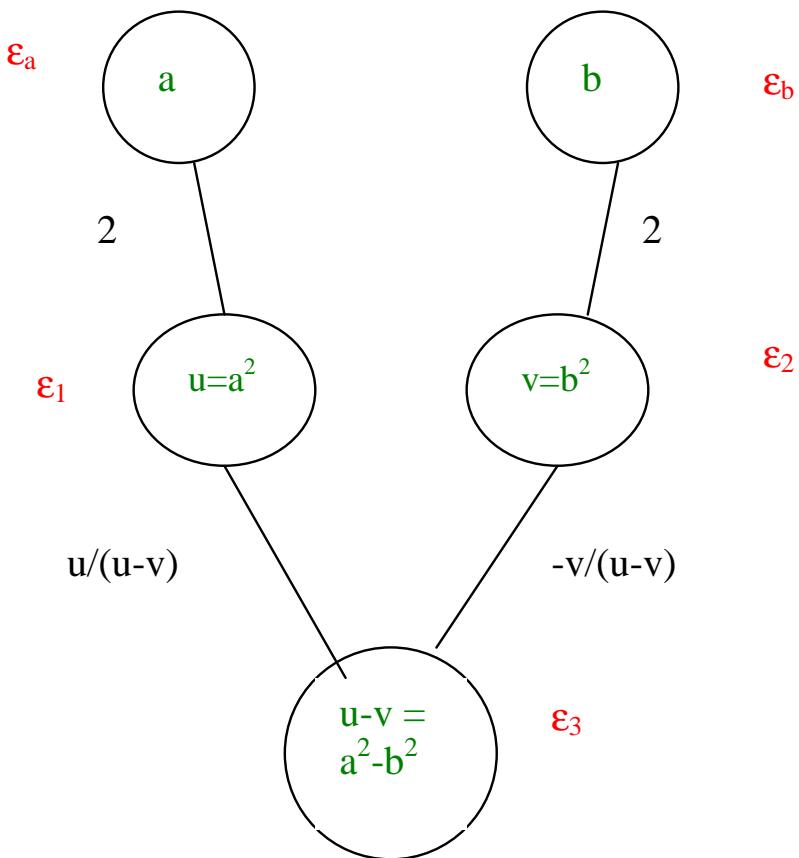
$$I_{alg2} = 3$$

Metodo dei grafi

Si pone accanto a ogni nodo l'errore relativo (dovuto al dato o all'operazione aritmetica). Su ogni arco si indica l'indice di condizionamento della trasformazione. Il contributo sull'errore totale relativo ϵ_{tot} di ogni errore ϵ_i si ottiene sommando i prodotti dei fattori di amplificazione su ogni percorso che unisce il nodo relativo a ϵ_i con quello del risultato finale.

ESEMPIO. Analisi dell'errore col metodo dei grafi dei due algoritmi per il calcolo di $\varphi(a, b) = a^2 - b^2$.

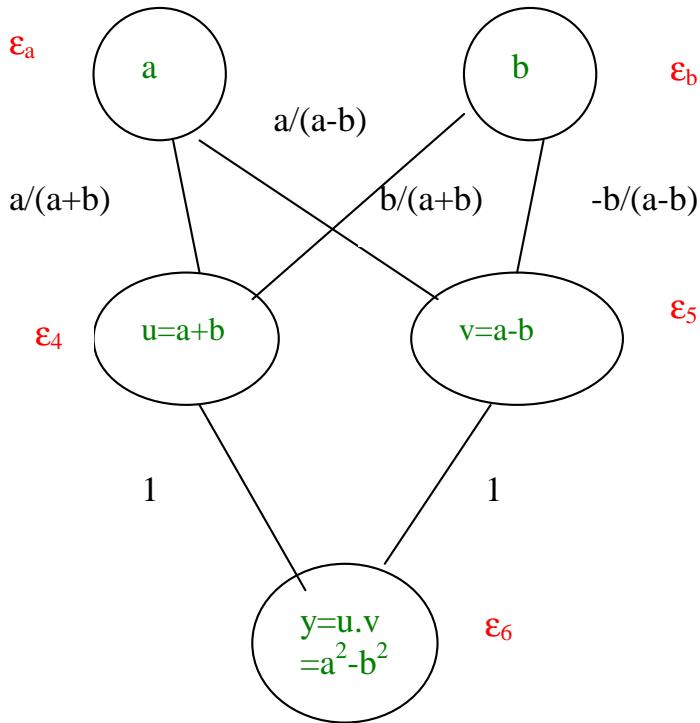
Algoritmo 1



$$\begin{aligned}\epsilon_{tot} &= 2\frac{u}{u-v}\epsilon_a + 2\frac{-v}{u-v}\epsilon_b + \\ &+ \frac{u}{u-v}\epsilon_1 - \frac{v}{u-v}\epsilon_2 + \epsilon_3\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\epsilon_{tot} &= 2\frac{a^2}{a^2-b^2}\epsilon_a - 2\frac{b^2}{a^2-b^2}\epsilon_b + \\ &+ \frac{a^2}{a^2-b^2}\epsilon_1 - \frac{b^2}{a^2-b^2}\epsilon_2 + \epsilon_3\end{aligned}$$

Algoritmo 2

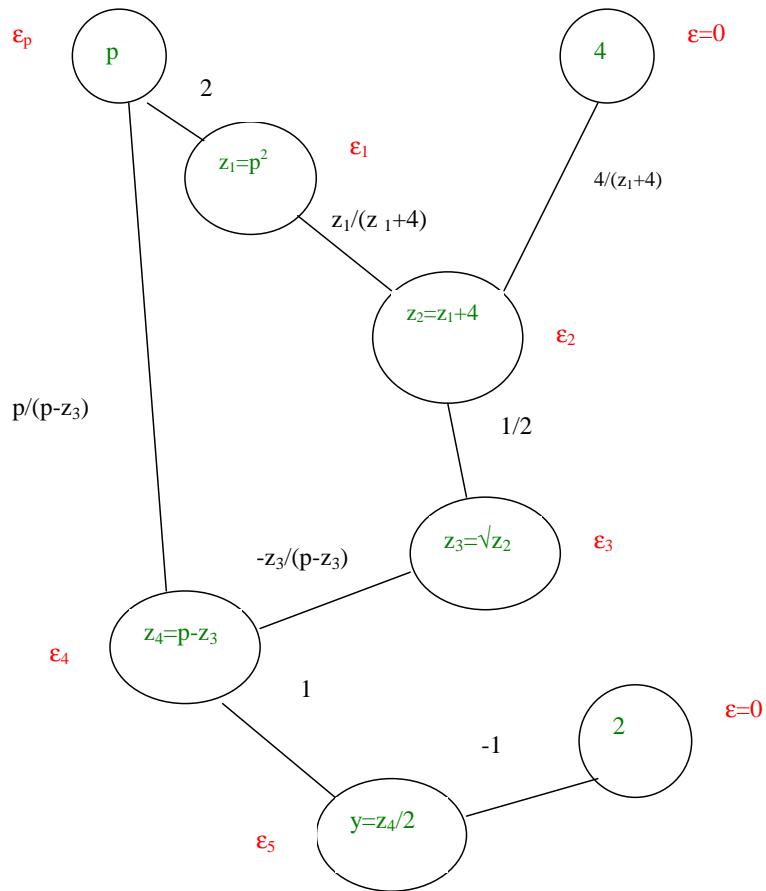


$$\begin{aligned}\epsilon_{tot} &= \left(\frac{a}{a+b} + \frac{a}{a-b}\right)\epsilon_a + \left(\frac{b}{a+b} - \frac{b}{a-b}\right)\epsilon_b + \\ &+ \epsilon_4 + \epsilon_5 + \epsilon_6\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\epsilon_{tot} &= 2\frac{a^2}{a^2 - b^2}\epsilon_a - 2\frac{b^2}{a^2 - b^2}\epsilon_b + \\ &+ \epsilon_4 + \epsilon_5 + \epsilon_6\end{aligned}$$

ESEMPIO. $\varphi(p) = \frac{p - \sqrt{p^2 + 4}}{2} \quad p \geq 0$

Algoritmo 1



$$\begin{aligned}
\epsilon_{tot} &= \left(\frac{p}{p - z_3} + \frac{z_1}{z_1 + 4} \frac{-z_3}{(p - z_3)} \right) \epsilon_p + \\
&+ \left(\frac{z_1}{z_1 + 4} \frac{-z_3}{2(p - z_3)} \right) \epsilon_1 + \left(\frac{-z_3}{2(p - z_3)} \right) \epsilon_2 - \frac{z_3}{p - z_3} \epsilon_3 + \\
&+ \epsilon_4 + \epsilon_5
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\epsilon_{tot} &= \frac{-p}{\sqrt{p^2 + 4}} \epsilon_p + \\
&+ \left(\frac{p^2(p + \sqrt{p^2 + 4})}{(8\sqrt{p^2 + 4})} \right) \epsilon_1 + \frac{1}{8}(p\sqrt{p^2 + 4} + p^2 + 4) \epsilon_2 + \\
&+ \frac{1}{4}(p\sqrt{p^2 + 4} + p^2 + 4) \epsilon_3 + \epsilon_4 + \epsilon_5
\end{aligned}$$

$I_{cond} = \frac{p}{\sqrt{p^2 + 4}}$: il problema è ben condizionato.

$I_{alg1} = 2 + \frac{p^2(p + \sqrt{p^2 + 4})}{8\sqrt{p^2 + 4}} + \frac{3}{8}(p\sqrt{p^2 + 4} + p^2 + 4)$: se $p \gg$, l'algoritmo è

instabile. Per rendere l'algoritmo stabile, si riformula l'espressione usando la tecnica di razionalizzazione.

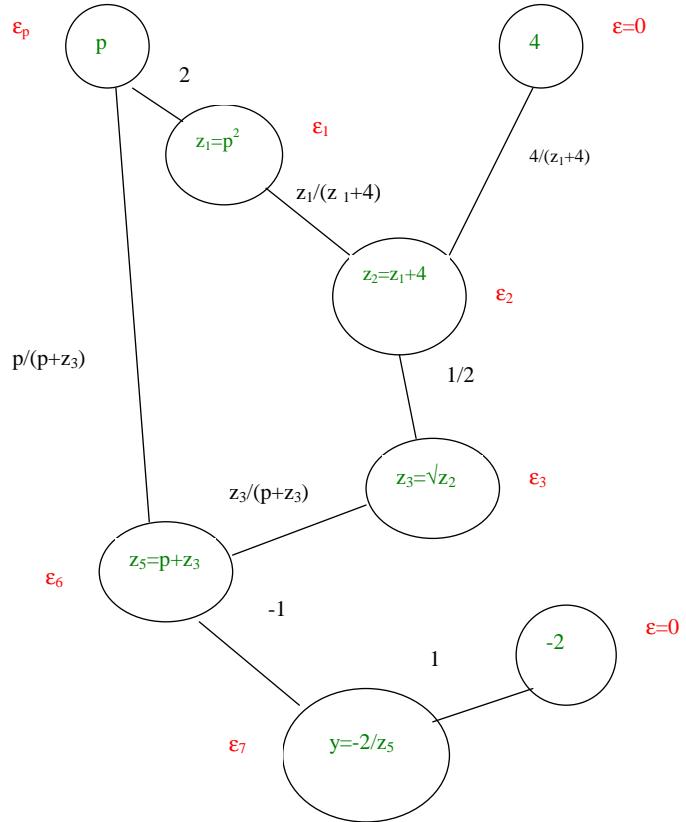
$$\varphi(p) = \frac{-2}{p + \sqrt{p^2 + 4}}$$

$$\begin{aligned}
\epsilon_{tot} &= \frac{-p}{\sqrt{p^2 + 4}} \epsilon_p + \\
&+ \frac{p^2(p - \sqrt{p^2 + 4})}{8\sqrt{p^2 + 4}} \epsilon_1 + \frac{1}{8}(p\sqrt{p^2 + 4} - (p^2 + 4)) \epsilon_2 + \\
&+ \frac{1}{4}(p\sqrt{p^2 + 4} - (p^2 + 4)) \epsilon_3 - \epsilon_6 + \epsilon_7
\end{aligned}$$

L'indice di condizionamento non cambia: $I_{cond} = \frac{p}{\sqrt{p^2 + 4}}$.

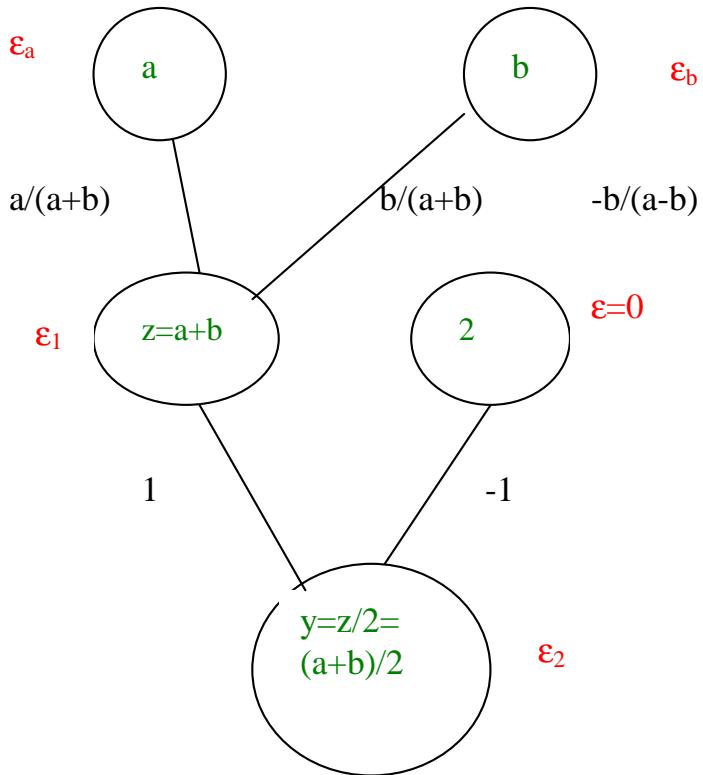
$I_{alg2} = 2 + \frac{p^2|p - \sqrt{p^2+4}|}{8\sqrt{p^2+4}} + \frac{3}{8}|p\sqrt{p^2+4} - (p^2+4)|$: questo algoritmo è numericamente più stabile del precedente.

Algoritmo 2



ESEMPIO. $\varphi(a, b) = \frac{a+b}{2}$.

Algoritmo 1

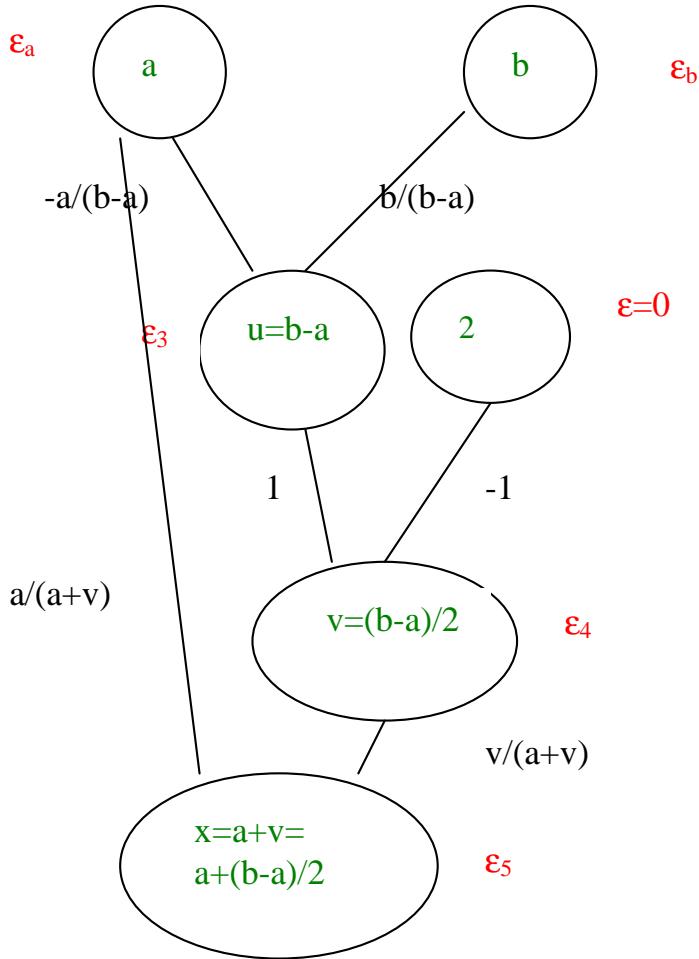


$$\begin{aligned} \epsilon_{tot} &= \frac{a}{a+b}\epsilon_a + \frac{b}{a+b}\epsilon_b + \\ &+ \epsilon_1 + \epsilon_2 \end{aligned}$$

$$I_{cond} = \left| \frac{a}{a+b} \right| + \left| \frac{b}{a+b} \right|$$

$$I_{alg1} = 2$$

Algoritmo 2



$$\begin{aligned}\epsilon_{tot} &= \frac{a}{a+b}\epsilon_a + \frac{b}{a+b}\epsilon_b + \\ &+ \frac{b-a}{a+b}\epsilon_3 + \frac{b-a}{a+b}\epsilon_4 + \epsilon_5\end{aligned}$$

$$I_{cond} = \left| \frac{a}{a+b} \right| + \left| \frac{b}{a+b} \right|$$

$$I_{alg2} = 2 \left| \frac{b-a}{a+b} \right| + 1$$

Il problema è mal condizionato se $a \simeq -b$. Se a e b hanno lo stesso segno, allora è ben condizionato. Inoltre,

$$I_{alg1} > I_{alg2} \quad \text{se} \quad 2 > 2 \left\| \frac{b-a}{b+a} \right\| + 1$$

$$\Downarrow$$

$$\frac{1}{2} > \left| \frac{b-a}{b+a} \right|$$

Se a e b sono positivi, allora $a+b > 0$ e si ha:

$$\frac{a+b}{2} > |b-a|$$

1. $b-a < \frac{a+b}{2} \Rightarrow \frac{1}{3} < \frac{a}{b}$
2. $-\frac{a+b}{2} < b-a \Rightarrow \frac{a}{b} < 3$

L'algoritmo 2 è numericamente più stabile dell'algoritmo 1 se $\frac{1}{3} \leq \frac{a}{b} < 3$.

ESEMPIO

$$\begin{aligned}
\epsilon_{tot} &= \left(\frac{a_1}{a_1 + a_2} \frac{z_1}{z_1 + a_3} \frac{z_2}{z_2 + a_4} \dots \frac{z_{n-2}}{z_{n-2} + a_n} \right) \epsilon_{a_1} + \\
&+ \left(\frac{a_2}{a_1 + a_2} \frac{z_1}{z_1 + a_3} \frac{z_2}{z_2 + a_4} \dots \frac{z_{n-2}}{z_{n-2} + a_n} \right) \epsilon_{a_2} + \\
&+ \left(\frac{a_3}{z_1 + a_3} \frac{z_2}{z_2 + a_4} \dots \frac{z_{n-2}}{z_{n-2} + a_n} \right) \epsilon_{a_3} + \\
&+ \dots + \left(\frac{a_n}{z_{n-2} + a_n} \right) \epsilon_{a_n} + \\
&+ \left(\frac{z_1}{z_1 + a_3} \frac{z_2}{z_2 + a_4} \dots \frac{z_{n-2}}{z_{n-2} + a_n} \right) \epsilon_1 + \\
&+ \left(\frac{z_2}{z_2 + a_4} \dots \frac{z_{n-2}}{z_{n-2} + a_n} \right) \epsilon_2 + \\
&+ \dots + \frac{z_{n-2}}{z_{n-2} + a_n} \epsilon_{n-1} + \epsilon_{n-1} = \\
&= \sum_{i=1}^n \frac{a_i}{S} \epsilon_{a_i} + \\
&+ \frac{a_1 + a_2}{S} \epsilon_1 + \frac{a_1 + a_2 + a_3}{S} \epsilon_2 + \dots + \frac{a_1 + \dots + a_{n-1}}{S} \epsilon_{n-2} + \epsilon_{n-1}
\end{aligned}$$

ove S è il valore esatto della somma. Si noti che $z_{n-2} + a_n = S$. Se a_i sono di segno concorde, il problema è ben condizionato. Per avere maggiore stabilità numerica conviene sommare dal più piccolo (in valore assoluto) al più grande.

Algoritmo 1

