

# NORMA DI UN VETTORE

Una NORMA VETTORIALE su  $\mathbb{R}^n$  è una funzione  $\|\cdot\| : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}_+ \cup \{0\}$ , che associa ad ogni vettore  $x \in \mathbb{R}^n$  di componenti  $x_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ , uno scalare in modo che valgano le seguenti proprietà:

- $\|x\| \geq 0$ , per ogni  $x \in \mathbb{R}^n$ ;
- $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$ ; (se non vale tale proprietà si parla di seminorma);
- $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$ , per ogni  $\alpha \in \mathbb{R}$ , per ogni  $x \in \mathbb{R}^n$ ;
- $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$  (disuguaglianza triangolare).

Segue che  $\|x - y\| \geq \left| \|x\| - \|y\| \right|$ .

In  $\mathbb{R}^n$  si possono definire le seguenti norme:

- $\|x\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} = \sqrt{x^T x}$ ; (norma euclidea)
- $\|x\|_\infty = \max_{i=1, \dots, n} |x_i|$ ; (norma uniforme o del massimo)
- $\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$ .

Si può provare che queste funzioni godono delle proprietà delle norme. In particolare per dimostrare la disuguaglianza triangolare per la norma euclidea è necessario dimostrare la disuguaglianza di Cauchy-Swartz:

$$\sum_{i=1}^n |x_i y_i| \leq \|x\|_2 \|y\|_2$$

Esempio. Se  $x = (1, -1, 2)$ ,  $\|x\|_2 = \sqrt{6}$ ,  $\|x\|_1 = 4$ ,  $\|x\|_\infty = 2$ .

La norma 1, 2,  $\infty$  sono casi particolari della norma data da:

$$\|x\|_p = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \quad p \geq 1$$

Infatti per la norma uniforme si ha:

$$\max |x_i| \leq \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \leq (n)^{1/p} \max |x_i|$$

Per  $p \rightarrow \infty$ ,  $\|x\|_\infty = \max |x_i|$ .

Si dice sfera unitaria rispetto a una norma il seguente insieme:

$$S = \{x, \text{ t.c. } \|x\| \leq 1\}$$

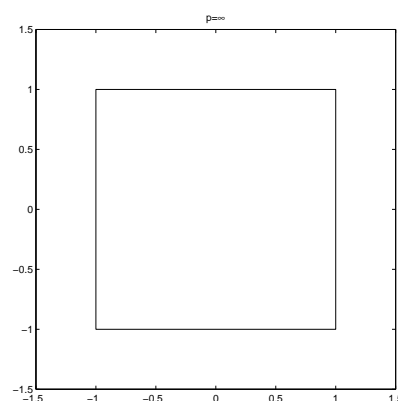
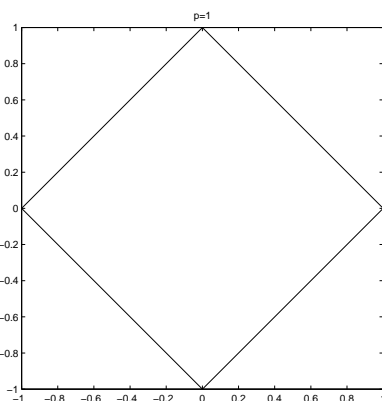
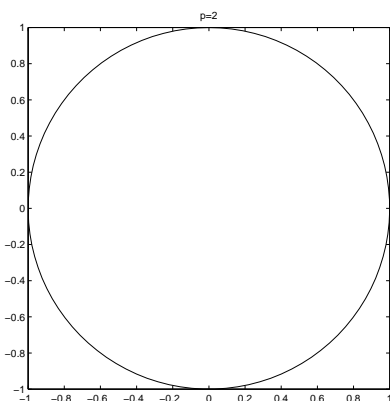
$S$  è un insieme convesso, ossia se  $x, y \in S$ , anche  $\alpha x + (1 - \alpha)y \in S$ , per  $\alpha \in (0, 1)$ . Infatti

$$\|\alpha x + (1 - \alpha)y\| \leq \alpha\|x\| + (1 - \alpha)\|y\| \leq 1$$

Inoltre la norma è una funzione strettamente convessa perchè

$$\|x + y\| = \|x\| + \|y\| \Leftrightarrow x = \alpha y$$

In  $\mathbb{R}^2$ , la sfera unitaria rispetto alle norme 2, 1,  $\infty$  sono le seguenti:



La norma è una funzione uniformemente continua delle sue componenti.

Definizione. Due norme  $\|\cdot\|_+$  e  $\|\cdot\|_*$  si dicono equivalenti se esistono costanti positive  $A$  e  $B$  tali che per ogni  $x$ :

$$\|x\|_+ \leq A\|x\|_*$$

$$\|x\|_* \leq B\|x\|_+$$

In uno spazio di dimensione finita, come  $\mathbb{R}^n$  che ha dimensione  $n$ , tutte le norme sono equivalenti.

Definizione. Una successione di vettori  $\{x^{(k)}\} \in \mathbb{R}^n$  si dice che converge a un vettore  $x$  per  $k \rightarrow \infty$  se esiste una norma per cui  $\lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{(k)} - x\| = 0$ .

Questa definizione è ben posta poichè tutte le norme sono equivalenti. Dunque se in una norma vale che  $\lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{(k)} - x\| = 0$ , allora vale in qualunque norma. Inoltre,

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x^{(k)} = x \Leftrightarrow \text{per ogni } i = 1, \dots, n \quad \lim_{k \rightarrow \infty} x_i^{(k)} = x_i$$

$$\Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \|x^{(k)} - x\| = 0$$

Esempio. Sia  $x^{(k)} = (1/k, 1, 1/k^2)$ ; allora  $\lim_{k \rightarrow \infty} x^{(k)} = (0, 1, 0)$ .

Proprietà.

$$\|x\|_\infty \leq \|x\|_2 \leq \sqrt{n} \|x\|_\infty$$

$$\|x\|_\infty \leq \|x\|_1 \leq n \|x\|_\infty$$

$$\|x\|_2 \leq \|x\|_1 \leq \sqrt{n} \|x\|_2$$

## Norma di una matrice

Poichè una matrice  $m \times n$  si può pensare come un vettore di  $m \times n$  componenti (ordinando gli elementi della matrice per righe o per colonne), segue che una norma matriciale generalizzata è una funzione  $\|\cdot\| : \mathbb{R}^{m \times n} \rightarrow \mathbb{R}_+ \cup \{0\}$ , tale che:

- $\|A\| \geq 0$ , per ogni  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ;
- $\|A\| = 0 \Leftrightarrow A = 0$ ;
- $\|\alpha A\| = |\alpha| \|A\|$ , per ogni  $\alpha \in \mathbb{R}$ , per ogni  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ;
- $\|A + B\| \leq \|A\| + \|B\|$

Di conseguenza, una norma matriciale generalizzata è una funzione uniformemente continua delle sue componenti; tutte le norme matriciali generalizzate sono equivalenti; vale che

$$\|A - B\| \geq \left| \|A\| - \|B\| \right|$$

Una norma matriciale generalizzata è una norma matriciale se vale la seguente proprietà submoltiplicativa o di consistenza:

$$\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$$

ove  $A$  e  $B$  sono matrici moltiplicabili.

Una norma matriciale  $\|\cdot\|_M$  si dice compatibile a una norma vettoriale  $\|\cdot\|_V$  se

$$\|Ax\|_V \leq \|x\|_V \|A\|_M$$

per ogni  $x \in \mathbb{R}^n$  e  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ .

Non tutte le norme matriciali generalizzate sono consistenti. Per esempio, se si definisce

$$\|A\| = \max_{ij} |a_{ij}|$$

questa è una norma generalizzata.

Tuttavia, date

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

allora

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

e  $\|AB\| = 2$  mentre  $\|A\| = \|B\| = 1$ . Non vale la consistenza.

Tuttavia a partire da una norma matriciale generalizzata, moltiplicandola per una opportuna costante, si ottiene una norma matriciale. Per esempio, la seguente definizione della norma di Turing fornisce una norma matriciale:

$$\|A\|_T = \sqrt{mn} \max_{ij} |a_{ij}|$$

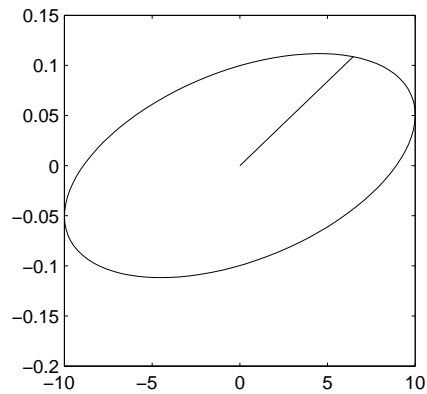
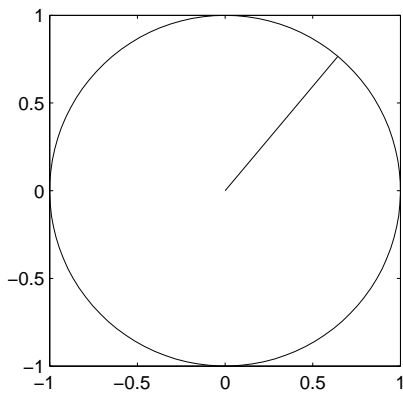
Siamo interessati a introdurre norme matriciali indotte da una norma vettoriale  $\|\cdot\|_V$ . Una norma di questo tipo è detta norma naturale o norma indotta dalla norma vettoriale. Essa viene definita come:

$$\|A\|_N = \max_{\|x\|_V=1} \|Ax\|_V$$

Si dimostra che  $\|A\|_N$  è una norma matriciale, che è compatibile con  $\|\cdot\|_V$  e che tale norma è la più piccola norma matriciale compatibile con la norma  $\|\cdot\|_V$ .

La  $\|A\|_N$  esprime la massima perturbazione relativa che subisce una qualsiasi direzione dello spazio  $\mathbb{R}^n$  per effetto della trasformazione lineare associata ad  $A$ .

Se  $m = n = 2$ ,  $\|A\|_2$  è il massimo semiasse dell'ellissoide  $Ax$ .



Norma matriciale compatibile con la norma  $\infty$

$$\|A\|_{\infty} = \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

Norma matriciale compatibile con la norma 1

$$\|A\|_1 = \max_j \sum_{i=1}^m |a_{ij}|$$

Norma matriciale compatibile con la norma 2 (euclidea), detta norma spettrale

$$\|A\|_2 = \sqrt{\lambda_{max}(A^T A)}$$

ove  $\lambda_{max}(A^T A)$  indica l'autovalore massimo della matrice simmetrica semidefinita positiva  $A^T A$ .

Un'altra norma matriciale compatibile con la norma euclidea è la norma di Frobenius:

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_i \sum_j (a_{ij})^2} = \sqrt{tr(A^T A)}$$

ove  $tr(A^T A)$  è la somma degli elementi diagonali di  $A^T A$ . Vale che

$$\|A\|_2 \leq \|A\|_F$$



Esempio. Sia

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & -3 & 2 \end{pmatrix}$$

Allora

$$\|A\|_T = 3\sqrt{6} \quad \|A\|_F = \sqrt{16} \quad \|A\|_1 = 4 \quad \|A\|_\infty = 5$$

La norma naturale dell'identità è sempre 1.

$$\|I\|_N = \max_{\|x\|_V=1} \|Ix\|_V = 1$$

Tutte le norme matriciale sono equivalenti.

Allora, data la successione di matrici  $\{A_k\}$  si dice che sono convergenti alla matrice  $A$  per  $k \rightarrow \infty$  se esiste una norma matriciale per cui  $\lim_{k \rightarrow \infty} \|A_k - A\| = 0$ .

Questa definizione è ben posta poichè tutte le norme sono equivalenti. Inoltre,

$$\lim_{k \rightarrow \infty} A_k = A \Leftrightarrow \text{per ogni } i, j \quad \lim_{k \rightarrow \infty} a_{ij}^{(k)} = a_{ij}$$

Definizione. Si dice raggio spettrale di una matrice quadrata  $A$  di ordine  $n$  il massimo dei valori assoluti degli autovalori di  $A$ , denotato con  $\rho(A) = \max_{i=1, n} |\lambda_i(A)|$ .

Teorema. Per ogni norma naturale,

$$\rho(A) \leq \|A\|_N$$

. Per ogni  $\epsilon > 0$ , esiste una norma naturale per cui

$$\|A\|_N \leq \rho(A) + \epsilon$$

Definizione. Sia  $A$  una matrice simmetrica. Allora  $A$  è definita positiva (semidefinita positiva) se, per ogni  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $x \neq 0$ ,  $x^T A x > 0$  ( $x^T A x \geq 0$ ).

Definizione. Sia  $A$  una matrice simmetrica. Allora  $A$  è definita negativa (semidefinita negativa) se, per ogni  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $x \neq 0$ ,  $x^T A x < 0$  ( $x^T A x \leq 0$ ).

Si dimostra che  $A$  è definita positiva (semidefinita positiva) se e solo se gli autovalori di  $A$  sono positivi (non negativi).

Si dimostra che  $A$  è definita negativa (semidefinita negativa) se e solo se gli autovalori di  $A$  sono negativi (non positivi).

Sia  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ . Allora  $A^T A$  e  $AA^T$  sono simmetriche e semidefinite positive. Se  $m > n$  e  $A$  è di rango massimo per colonne,  $A^T A$  è definita positiva. Se  $m \leq n$  e  $A$  è di rango massimo per righe,  $AA^T$  è definita positiva.