

## Funzioni spline



Partizione di  $[a, b]$ :  $I_i = [x_i, x_{i+1})$ ,  $I_m = [x_m, x_{m+1}]$

Si dice **funzione spline** di grado  $n$  relativa alla partizione  $\{x_i\}_{i=0, \dots, m+1}$  di  $[a, b]$  una funzione  $s(x)$  tale che:

1.  $s(x)$  è un polinomio  $s_i(x)$  di grado non superiore a  $n$  in ciascun sottointervallo  $I_i$ ;
2.  $s(x) \in C^{n-1}[a, b]$ ;

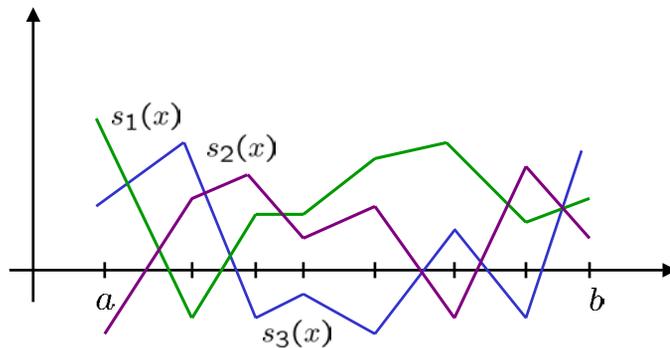
↓

$$s_i^{(k)}(x_{i+1}) = s_{i+1}^{(k)}(x_{i+1}), \quad i = 0, \dots, m-1; k = 0, 1, \dots, n-1$$

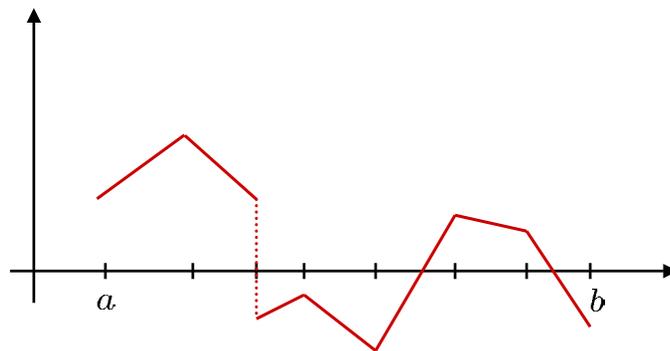
## Esempio: spline lineari

- $n = 1$ ; devono essere lineari nei sottointervalli della partizione;
- devono essere continue in  $[a,b]$

$$s_i(x_{i+1}) = s_{i+1}(x_{i+1}), \quad i = 0, \dots, m - 1$$



Questa non è una spline lineare!



Non è continua in  $x_2$

## Osservazione

- La spline lineare relativa ad una partizione non è unica.
- Fissati i valori

$$s(x_i), \quad i = 0, \dots, m + 1$$

viene individuata una sola spline lineare.

- Una spline lineare relativa ad una partizione di  $m+2$  punti dipende da  $m+2$  parametri.

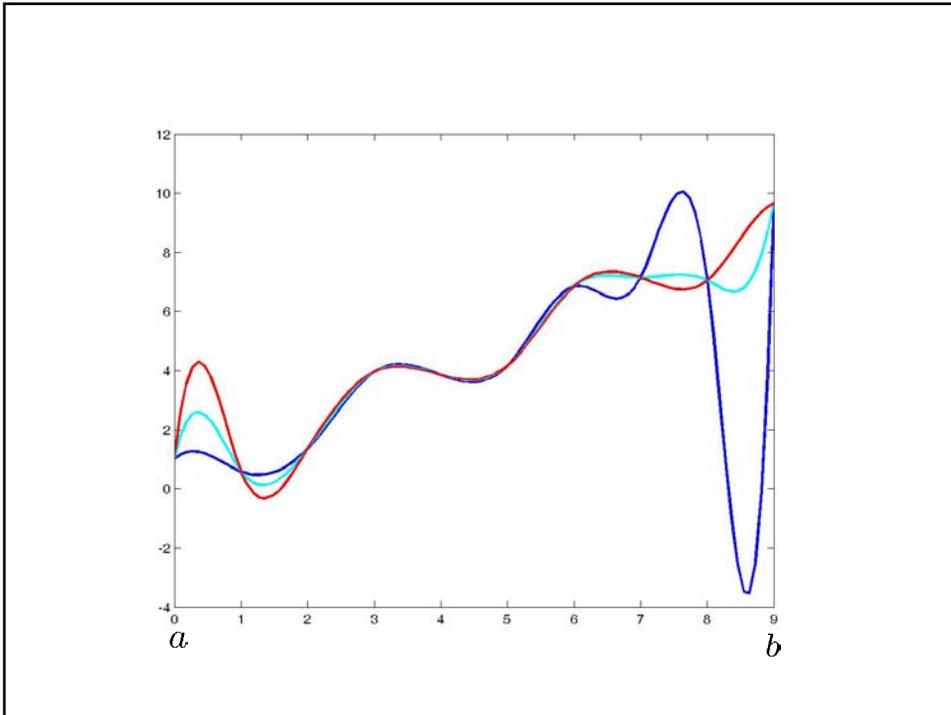
## Esempio: spline cubiche

- $n=3$ ; sono polinomi di grado 3 nei sottointervalli della partizione;
- Valgono le relazioni

$$s_i(x_{i+1}) = s_{i+1}(x_{i+1}), \quad i = 0, \dots, m - 1;$$

$$s_i'(x_{i+1}) = s_{i+1}'(x_{i+1}), \quad i = 0, \dots, m - 1;$$

$$s_i''(x_{i+1}) = s_{i+1}''(x_{i+1}), \quad i = 0, \dots, m - 1;$$



## Osservazioni

- Anche fissando i valori  $s(x_i)$ , la spline cubica relativa ad una partizione non è unica;
- In generale, per spline di grado  $n$

$$s_i(x) \longrightarrow n + 1 \text{ parametri} \longrightarrow (m + 1)(n + 1) \text{ parametri}$$

$$I_i \longrightarrow m + 1 \text{ intervalli}$$

$$s_i^{(k)}(x_{i+1}) = s_{i+1}^{(k)}(x_{i+1}) \longrightarrow nm \text{ condizioni}$$

$$i = 0, \dots, m - 1; k = 0, 1, \dots, n - 1$$

$$\longrightarrow (n + 1)(m + 1) - nm = n + m + 1 \text{ parametri liberi}$$

## Per le spline cubiche

- Per una spline cubica ( $n=3$ ) ci sono  $m+4$  parametri liberi (gradi di libertà).
- Se noi fissiamo i valori  $s(x_i)$ ,  $i = 0, \dots, m + 1$  abbiamo dato  $m+2$  condizioni; restano altri 2 gradi di libertà.

## Interpolazione con spline lineari

- **TEOREMA**

Dati  $a \geq x_0 < x_1 < \dots < x_m < x_{m+1} \leq b$

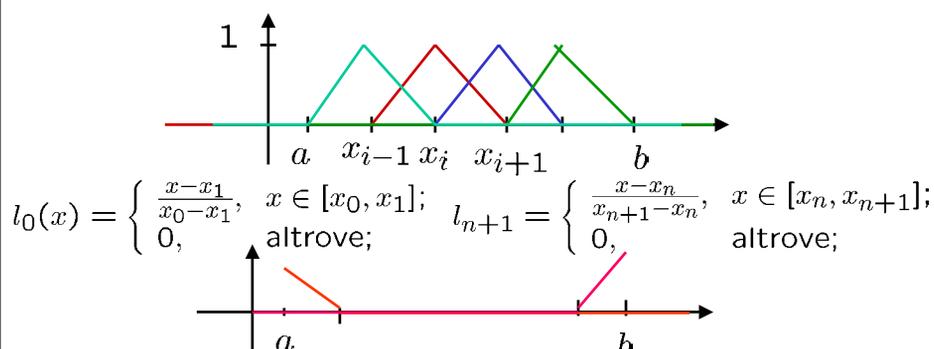
e assegnati  $y_0, y_1, \dots, y_m, y_{m+1}$  esiste una sola spline lineare  $s(x)$  tale che

$$s(x_i) = y_i, \quad i = 0, \dots, m + 1$$

Inoltre si ha

$$s(x) = \sum_{i=0}^{n+1} y_i l_i(x)$$

$$l_i(x) = \begin{cases} \frac{x-x_{i-1}}{x_i-x_{i-1}}, & x \in [x_{i-1}, x_i]; \\ \frac{x-x_{i+1}}{x_i-x_{i+1}}, & x \in [x_i, x_{i+1}]; \\ 0, & \text{altrove.} \end{cases} \quad i = 1, \dots, n$$



$$l_0(x) = \begin{cases} \frac{x-x_1}{x_0-x_1}, & x \in [x_0, x_1]; \\ 0, & \text{altrove;} \end{cases} \quad l_{n+1} = \begin{cases} \frac{x-x_n}{x_{n+1}-x_n}, & x \in [x_n, x_{n+1}]; \\ 0, & \text{altrove;} \end{cases}$$

## Analisi dell'errore

In  $[x_i, x_{i+1}]$ , l'errore commesso è pari a quello di interpolazione con un polinomio di grado 1.

$$f \in C^2([a, b]) \Rightarrow f(x) - s_i(x) = \frac{f'(\xi_i)}{2!} (x - x_i)(x - x_{i+1})$$

$$x \in [x_i, x_{i+1}], \quad x_i < \xi < x_{i+1}.$$

$$|f''(x)| \leq M \Rightarrow |f(x) - s_i(x)| \leq \frac{M}{2} \max |(x - x_i)(x - x_{i+1})|$$

$$= \frac{M(x_{i+1}-x_i)^2}{4}$$

$$h = \max_{i=0, \dots, n} (x_{i+1} - x_i) \Rightarrow \max_{x \in [a, b]} |f(x) - s(x)| \leq \frac{M}{8} h^2$$

## Osservazioni

- La spline lineare di interpolazione non è derivabile nei nodi.
- Si cercano interpolazioni mediante spline di grado superiore.
- Non basta fissare i valori assunti nei nodi per individuare un'unica spline cubica
- Sono necessarie altre condizioni.

## Interpolazione con spline cubiche

- **TEOREMA**

Dati  $a \geq x_0 < x_1 < \dots < x_m < x_{m+1} \leq b$   
e assegnati  $y_0, y_1, \dots, y_m, y_{m+1}$  esiste una sola spline cubica  $s(x)$  tale che

$$s(x_i) = y_i, \quad i = 0, \dots, m + 1$$

e tale che valga una delle seguenti condizioni:

1.  $s'(x_0) = z_0, s'(x_{m+1}) = z_{m+1}$ , con  $z_0, z_{m+1}$  assegnati (spline cubica **vincolata**)
2.  $s''(x_0) = s''(x_{m+1}) = 0$  (**spline naturale**)
3.  $y_0 = y_{m+1} = s(x_0) = s(x_{m+1})$   
 $s'(x_0) = s'(x_{m+1})$   
 $s''(x_0) = s''(x_{m+1})$  (**spline periodica**)

# Come si ricava la spline cubica di interpolazione

$$s_i(x) = \alpha_i + \beta_i(x - x_i) + \gamma_i(x - x_i)^2 + \delta_i(x - x_i)^3$$

Vogliamo ricavare  $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i, \delta_i$   
in funzione di  $y_i = s(x_i)$  e di  $z_i = s'(x_i)$

$$s'_i(x) = \beta_i + 2\gamma_i(x - x_i) + 3\delta_i(x - x_i)^2$$

$$s''_i(x) = 2\gamma_i + 6\delta_i(x - x_i)$$

$$s_i(x_i) = \alpha_i = y_i$$

$$s'_i(x_i) = \beta_i = z_i$$

$$\begin{cases} s_i(x_{i+1}) = s_{i+1}(x_{i+1}) \\ s'_i(x_{i+1}) = s'_{i+1}(x_{i+1}) \\ s''_i(x_{i+1}) = s''_{i+1}(x_{i+1}) \end{cases} \rightarrow \begin{cases} s_i(x_{i+1}) = y_{i+1} \\ s'_i(x_{i+1}) = z_{i+1} \\ s''_i(x_{i+1}) = s''_{i+1}(x_{i+1}) \end{cases}$$

Poniamo  $h_i = x_{i+1} - x_i$ .

$$\begin{cases} \alpha_i + h_i\beta_i + h_i^2\gamma_i + h_i^3\delta_i = y_{i+1} \\ \beta_i + 2\gamma_i h_i + 3\delta_i h_i^2 = z_{i+1} \end{cases} \quad \begin{cases} \delta_i = \left[ z_{i+1} + z_i - 2\left(\frac{y_{i+1} - y_i}{h_i}\right) \right] \frac{1}{h_i^2} \\ \gamma_i = \left[ 3\left(\frac{y_{i+1} - y_i}{h_i}\right) - (z_{i+1} + 2z_i) \right] \frac{1}{h_i} \end{cases}$$

$$\gamma_i + 3\delta_i h_i = \gamma_{i+1}$$

$$h_{i+1}z_i + 2(h_i + h_{i+1})z_{i+1} + h_i z_{i+2} = 3h_{i+1} \left( \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}} \right) + 3h_i \left( \frac{y_{i+2} - y_i}{h_{i+1}} \right)$$

$$i = 0, \dots, m - 1$$



$$h_{i+1}z_i + 2(h_i + h_{i+1})z_{i+1} + h_i z_{i+2} = 3h_{i+1} \left( \frac{y_{i+1} - y_i}{h_{i+1}} \right) + 3h_i \left( \frac{y_{i+2} - y_{i+1}}{h_i} \right)$$

$$i = 0, \dots, m-1$$

### Spline cubica periodica

$$\begin{aligned} y_0 &= y_{m+1} \quad s'(x_0) = s'(x_{m+1}) = z_0 = z_{m+1} \\ s''(x_0) &= s''(x_{m+1}) \\ \gamma_0 &= \gamma_n + 3\delta_m h_m \end{aligned}$$

$$T = \begin{pmatrix} 2(h_0 + h_m) & h_m & & & h_0 \\ h_1 & 2(h_1 + h_0) & h_0 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots & \\ h_{m-1} & & & h_m & 2(h_{m-1} + h_m) \end{pmatrix}$$

$$b = \begin{pmatrix} b_0 \\ b_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

## Teorema

Tra tutte le funzioni  $f \in C^2[a, b]$  tali che

$$f(x_i) = y_i \quad i = 0, \dots, n+1, \quad x_0 \equiv a, x_{n+1} \equiv b$$

e tali che vale una di queste condizioni

a)  $f'(x_0) = z_0, \quad f'(x_{n+1}) = z_{n+1}$

b)  $f''(x_0) = f''(x_{n+1}) = 0$

c)  $f^{(k)}(x_0) = f^{(k)}(x_{n+1}) \quad k = 0, 1, 2$

la spline cubica di interpolazione per cui vale a) o b) o c) è quella per cui vale la proprietà di minimo

$$\int_a^b (s''(x))^2 dx \leq \int_a^b (f''(x))^2 dx$$

l'uguaglianza vale se e solo se  $f \equiv s$ .

## Teorema

Sia  $f \in C^2[a, b]$  e sia  $s(x)$  la spline cubica interpolante  $f$ .

$$|f(x) - s(x)| \leq h^{3/2} \left( \int_a^b (f''(x))^2 dx \right)^{1/2} \quad x \in [a, b]$$
$$|f'(x) - s'(x)| \leq h^{1/2} \left( \int_a^b (f''(x))^2 dx \right)^{1/2}$$

$$h = \max_{i=0, \dots, n} (x_{i+1} - x_i).$$

## Osservazioni

- La spline cubica interpolante approssima la funzione interpolata;
- Anche la derivata prima della funzione viene approssimata dalla derivata prima della spline cubica.

## Stima dell'errore

$$|f(x) - s(x)| \leq h^{3/2} \left( \int_a^b (f''(x))^2 dx \right)^{1/2}$$

$$|f''(x)| \leq M, \quad x \in [a, b]$$

$$|f(x) - s(x)| \leq h^{3/2} M \sqrt{b-a}$$

Pertanto fissato  $\epsilon \geq h^{2/3} M \sqrt{b-a}$ ,  $s(x)$  è approssimazione di  $f(x)$  in  $[a, b]$  entro la tolleranza  $\epsilon$ .