

Casi critici

- Perno nullo : fallimento dell'algorithmo

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Rimedi

- Occorre una strategia che eviti i perni nulli per poter applicare l'algorithmo.
- Scambiare le righe della matrice (scambiare le equazioni del sistema)

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Strategia di pivoting

- Se al k -esimo passo dell'algorithmo si trova un perno nullo, si cerca nella k -esima colonna un elemento non nullo. Se questo si trova in posizione r , si scambiano la k -esima e la r -esima riga

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{n1} & b_1 \\ 0 & a_{22}^{(2)} & \dots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ 0 & 0 & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & a_{kk}^{(k)} & \dots & a_{kn}^{(k)} & b_k^{(k)} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & a_{rk}^{(k)} & \dots & a_{rn}^{(k)} & b_r^{(k)} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & a_{nk}^{(k)} & \dots & a_{nn}^{(k)} & b_n^{(k)} \end{pmatrix}$$

Passo j

$$L_{j-1}P_{j-1}\dots L_1P_1A = A_j = \begin{pmatrix} a_{11}^{(j)} & \dots & \dots & a_{1n}^{(j)} \\ 0 & \dots & \dots & \dots \\ 0 & a_{jj}^{(j)} & \dots & a_{jn}^{(j)} \\ 0 & \dots & \dots & \dots \\ 0 & a_{nj}^{(j)} & \dots & a_{nn}^{(j)} \end{pmatrix}$$

A_j è nonsingolare perché è il prodotto di matrici non singolari.

Passo n-1

$$L_kP_k\dots L_2P_2L_1P_1A = R$$

Si dimostra che

$$\underbrace{P_{n-1}P_{n-2}\dots P_1}_L A = \underbrace{\tilde{L}_1^{-1}\dots\tilde{L}_{k-1}^{-1}L_k^{-1}}_R R$$

$$PA = LR$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ \dots & 1 & & \\ \dots & m_{ij} & 1 & \\ \dots & \dots & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

Gli m_{ij}
sono permutati
di righe

Riassumendo

• TEOREMA

Se A è una matrice non singolare $n \times n$, allora esiste una matrice di permutazione P $n \times n$ tale che

$$PA = LR$$

dove L è triangolare inferiore con elementi diagonali unitari e R è triangolare superiore nonsingolare. Inoltre

$$\det(A) = (-1)^\sigma r_{11}\dots r_{nn}$$

σ = numero di permutazioni non banali

Soluzione di un sistema

$$Ax = b \quad PAx = Pb$$

$$LRx = Pb$$

$$Ly = Pb \leftarrow \text{Sostituzione all'avanti}$$

$$Rx = y \leftarrow \text{Sostituzione all'indietro}$$

Esempio

$$[A \ b] = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \\ 3 & 2 & 2 & 1 \end{array} \right)$$

$$L_1 P_1 [A \ b]$$

$$P_1 = I \quad \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -2 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} \curvearrowright \\ \curvearrowright \end{array} \quad \begin{array}{l} \curvearrowleft -1 \\ \curvearrowleft -3 \end{array}$$

$$P_2 L_1 P_1 [A \ b]$$

$$P_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \quad 0$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ -3 & 1 & & \\ -1 & 0 & 1 & \end{pmatrix} \quad R = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$Rx = y \quad y = L^{-1}Pb = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = 2, \quad x_2 = 0, \quad x_1 = -1$$

$$\det(A) = (-1)^1 \cdot 1 \cdot (-1) \cdot 1 = 1$$

Casi critici

- Perno piccolo

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1.0001 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = 1.0001\dots, \quad x_2 = -1.0001\dots, \quad x_1 = 1$$

$$[A_2 \ b_2] = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0.0001 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$[A_2 \ b_2] = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0.0001 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$[A_3 \ b_3] = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0.0001 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -9999 & -10^4 \end{pmatrix}$$

In aritmetica finita con 4 cifre decimali

$$\tilde{x}_3 = 1.000$$

$$\tilde{x}_2 = (1 - 1)/10^{-4} = 0$$

$$\tilde{x}_1 = (1 - 0 - 1)/1 = 0$$

Un piccolo errore nel calcolo di \tilde{x}_3 si è amplificato nel calcolo delle altre componenti

Strategia di pivoting parziale

- Al passo k si sceglie come perno l'elemento di modulo massimo della colonna di \tilde{A}_k

$$|a_{rk}^{(k)}| = \max_{i=k,n} |a_{ik}^{(k)}| \quad k = 1, 2, \dots, n-1$$



$$|m_{ik}| \leq 1$$

Esempio

$$[A \ b] = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & 2 \\ -5 & -1 & 3 & -3 \end{pmatrix}$$

$$P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 & -3 \\ 1 & -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ -1/5 \\ -2/5 \end{matrix}$$

$$L_1 P_1 [A \ b] = \begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 & -3 \\ 0 & -6/5 & 13/5 & 7/5 \\ 0 & -7/5 & 1/5 & -6/5 \end{pmatrix}$$

$$L_1 P_1 [A \ b]$$

$$\begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 & -3 \\ 0 & -6/5 & 13/5 & 7/5 \\ 0 & -7/5 & 1/5 & -6/5 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ -1/5 \\ -2/5 \end{matrix}$$

$$P_2 L_1 P_1 [A \ b] = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 & -3 \\ 0 & -7/5 & 1/5 & -6/5 \\ 0 & -6/5 & 13/5 & 7/5 \end{pmatrix} \begin{matrix} \\ 6/7 \\ \end{matrix}$$

$$L_2 P_2 L_1 P_1 [A \ b] = \begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 & -3 \\ 0 & -7/5 & 1/5 & -6/5 \\ 0 & 0 & 17/7 & 17/7 \end{pmatrix}$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2/5 & 1 & 0 \\ -1/5 & 6/7 & 1 \end{pmatrix} \quad R = \begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 \\ 0 & -7/5 & 1/5 \\ 0 & 0 & 17/7 \end{pmatrix}$$

$$Rx = y \quad y = L^{-1}Pb \begin{pmatrix} -3 \\ -6/5 \\ 17/7 \end{pmatrix}$$

$$R = \begin{pmatrix} -5 & -1 & 3 \\ 0 & -7/5 & 1/5 \\ 0 & 0 & 17/7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -6/5 \\ 17/7 \end{pmatrix}$$

$$x_3 = 1 \quad x_2 = 1 \quad x_1 = 1$$

$$\det(A) = (-1)^2 \cdot (-5) \cdot (-7/5) \cdot (17/7) = 17$$

Strategia di pivoting totale

- Al passo k si sceglie come perno l'elemento di modulo massimo della sottomatrice \tilde{A}_k

$$|a_{ij}^{(k)}| = \max_{r,s=k,n} |a_{rs}^{(k)}| \quad k = 1, 2, \dots, n - 1$$

$$PAQ = LR$$

Osservazioni

- Sebbene il pivoting totale renda l'algoritmo di Gauss più stabile, esso ha un costo computazionale elevato ($\mathcal{O}\left(\frac{n^3}{3}\right)$ confronti).
- Nella pratica si usa quasi sempre il pivoting parziale, che dà buoni risultati.
